

УДК 531.36

А.В. СТЕПАНОВ, канд. физ.-мат. наук., Крымский агроун-т.

## ОБ УСЛОВИЯХ АСИМПТОТИЧЕСКОЙ УСТОЙЧИВОСТИ ПРИ ОДНОМ РЕЗОНАНСЕ ЧЕТНОГО ПОРЯДКА

В задачах об устойчивости при внутреннем резонансе четного порядка возникают осложнения, вызываемые тем, что в системе дифференциальных уравнений, описывающей процесс, записанной в нормальной форме кроме членов внутреннего резонанса присутствуют и члены тождественного резонанса. Здесь в отличие от резонансов нечетного порядка, хотя и существует возможность асимптотической устойчивости, необходимые и достаточные условия устойчивости во всем пространстве получить нельзя [1].

Впервые на эту особенность обратил внимание В.И. Арнольд [2].

**1. Общий случай и постановка задачи.** Рассмотрим наиболее важный для приложений случай резонанса четвертого порядка, где для чисто мнимых  $I_i (i = 1, \dots, q)$  – собственных значений и базисных частот  $W_k (k = 1, \dots, m)$  критической системы вида

$$\begin{aligned} \dot{x}_s &= \sum_{j=1}^n g_{sj} x_j + Y_s(x, t), \\ Y_s(x, t) &= \sum_{l \geq 2}^N Y_s^{(l)}(x, t), \quad g_{sj} = \text{const} \end{aligned} \quad (1)$$

выполняется соответствующее резонансное соотношение

$$\langle P^{(j)}, \Lambda \rangle = \sqrt{-1} \langle M^{(j)}, w \rangle. \quad (2)$$

Здесь  $Y_s^{(l)}(x, t)$  – однородные полиномы степени  $l$ ,

$$\Lambda = (I_1, \dots, I_q)^T, \quad j = 1, \dots, q; \quad q \in \mathbb{Z}, \quad q \geq 1;$$

$$M^{(j)} \in \mathbb{Z}^{(m)}, \quad P^{(j)} = (p_1^{(j)}, \dots, p_q^{(j)}),$$

$$|P^{(j)}| = \sum_{s=1}^q |p_s^{(j)}| = l_j \geq 2,$$

коэффициенты  $p_s^{(j)}$  – целые положительные и отрицательные числа, включая нуль;  $q$  – целое число;  $M^{(j)}$  – целочисленный вектор размерности  $m$ ,  $l_j$  – порядок резонанса.

Критическую систему (1) можно представить в виде

$$\begin{cases} \dot{\mathbf{z}}_s = \sqrt{-1}v_s z_s + \mathbf{s}_{s-1} z_{s-1} + \sum_{l \geq 2} Z_s^{(l)}(z, \bar{z}, x, t), \\ \dot{\bar{\mathbf{z}}}_s = -\sqrt{-1}v_s \bar{z}_s + \mathbf{s}_{s-1} \bar{z}_{s-1} + \sum_{l \geq 2} \bar{Z}_s^{(l)}(z, \bar{z}, x, t), \\ \dot{\mathbf{x}}_a = \mathbf{d}_{a-1} x_{a-1} + \sum_{l \geq 2} Y_a^{(l)}(z, \bar{z}, x, t) \quad (\mathbf{s}_0 = \mathbf{d}_0), \end{cases} \quad (3)$$

где  $z, \bar{z} - q$ -мерные комплексно-сопряженные,  $x - p$ -мерный векторы;  $Z_s^{(l)}, Y_a^{(l)}$  - однородные полиномы степени  $l$ , имеющие ту же структуру, что и  $Y^{(l)}(x, t)$  исходной системы.

Полагая в (2)  $p_1 + \dots + p_n = 4$  ( $2 \leq n \leq 4$ ) и используя известную процедуру нормализации [3] в полярных координатах  $z_s = r_s e^{iq_s}$ ,  $\bar{z}_s = r_s e^{-iq_s}$ , получим:

$$\begin{cases} \dot{\mathbf{z}}_s = 2r^{p/2} Q_s(q) + 2r_s \sum_{k=1}^q a_{sk} r_k + \dots \\ \dot{q}_s = \sum_{s=1}^n p_s \left( r^{p/2 - E_s} Q'_s(q) + \sum_{k=1}^q b_{sk} r_k \right) + \dots \\ \quad (s = 1, \dots, n) \\ \dot{\mathbf{x}}_a = 2r_a \sum_{k=1}^q a_{sk} r_k + \dots \\ r_a \dot{q}_a = v_a r_a + r_a \sum_{k=1}^q b_{ak} + \dots \\ \quad (a = n + 1, \dots, q) \end{cases} \quad (4)$$

Здесь

$$r^{p/2} = \prod_{b=1}^n r_b^{pb/2}, \quad E_s = (0, \dots, 0, 1, \dots, 0) \in R^n,$$

$$q = \sum_{s=1}^n p_s q_s, \quad Q_s(q) = a_s \cos q + b_s \sin q, \quad a_s, b_s = const.$$

Для получения достаточных условий устойчивости системы (4) в [1] применялась функция Ляпунова вида

$$2V = \sum_{s=1}^n g_s r_s + \sum_{a=n+1}^q r_a, \quad g_s = \text{const.}$$

производная которой в силу (4)

$$\dot{V} = \sum_{s=1}^n g_s r_s (a_{s1} r_1 + \dots + a_{sq} r_q) + \sum_{a=n+1}^q r_a (a_{a1} r_1 + \dots + a_{aq} r_q) + \dots \quad (5)$$

Отрицательная определенность квадратичной формы в (5) означала бы, что условия асимптотической устойчивости были бы выполнены.

**2. Критерий асимптотической устойчивости при резонансе 1:3 для системы с двумя степенями свободы.** Рассмотрим задачу о построении критерия асимптотической устойчивости нулевого решения в случае двух пар чисто мнимых корней ( $q = 2$ ) при внутреннем резонансе  $l_1 = -3l_2$ . Модельная система в комплексно-сопряженных переменных будет иметь вид:

$$\begin{cases} \dot{u}_1 = i l_1 u_1 + R_{12} u_1 u_2 v_2 + R_{11} u_1^2 v_1 + R_1 v_2^3 \\ \dot{u}_2 = i l_2 u_2 + R_{21} u_1 u_2 v_1 + R_{22} u_2^2 v_2 + R_2 v_1 v_2^2 \end{cases} \quad (6)$$

Уравнения для  $v_1$  и  $v_2$  сопряжены с уравнениями системы (6). В (6) перейдем к полярным координатам  $r_1, r_2$  и  $q$  по формулам:

$r_1 = u_1 v_1, \quad r_2 = u_2 v_2, \quad q = \arctg \frac{\text{Im} u_1}{\text{Re} u_1} + 3 \arctg \frac{\text{Im} u_2}{\text{Re} u_2} + pk.$  Тогда получим

$$\begin{cases} \dot{r}_1 = 2a_{11} r_1^2 + 2a_{12} r_1 r_2 + 2\sqrt{r_1 r_2} (a_1 \cos q + b_1 \sin q) \\ \dot{r}_2 = 2a_{21} r_1 r_2 + 2a_{22} r_2^2 + 2\sqrt{r_1 r_2} (a_2 \cos q + b_2 \sin q) \\ \dot{q} = (b_{11} + 3b_{21}) r_1 + (b_{12} + 3b_{22}) r_2 + \\ + \frac{\sqrt{r_1 r_2}^3}{r_1} (b_1 \cos q - a_1 \sin q) + 3 \frac{\sqrt{r_1 r_2}^3}{r_2} (b_2 \cos q + a_2 \sin q). \end{cases}$$

Здесь  $R_{mn} = a_{mn} + i b_{mn}; \quad R_m = a_m + i b_m \quad (m, n = 1, 2).$  Рассматривая функцию

$$V = D_{11} r_1^2 + 2D_{12} r_1 r_2 + D_{22} r_2^2 - 2a \sqrt{r_1 r_2}^3 \cos(q + l),$$

где  $D_{ij}, a$  и  $l$  – постоянные подлежащие определению; в силу (7) получим производную  $\dot{V}$ :

$$\frac{1}{4}V\&= B_3r_1^3 + B_2r_1^2r_2 + B_1r_1r_2^2 + B_0r_2^3,$$

где

$$B_3 = D_{11}a_{11}; \quad B_2 = D_{11}a_{12} + D_{12}(a_{21} + a_{11});$$

$$B_1 = D_{12}(a_{22} + a_{12}) + D_{22}a_{21} + \frac{3}{2}a_2t + \frac{3}{2}b_2k;$$

$$B_0 = D_{22}a_{22} + \frac{1}{2}a_1t + \frac{1}{2}b_1k \quad (t = -a \cos I, \quad k = a \sin I).$$

Исследуем возможность того, что  $V \cdot V\& \leq 0$ . Очевидно, что  $V \cdot V\&$  — форма 5-й степени

$$\begin{aligned} \Phi(r_1, r_2) = & \left( D_{11}r_1^2 + 2D_{12}r_1r_2 + D_{22}r_2^2 - 2a\sqrt{r_1r_2^3} \cos(q+I) \right) \times \\ & \times (B_3r_1^3 + B_2r_1^2r_2 + B_1r_1r_2^2 + B_0r_2^3) = D_{11}B_3r_1^5 + (2D_{12}B_3 + B_2D_{11})r_1^4r_2 + \\ & + (D_{22}B_3 + 2D_{12}B_2 + D_{11}B_1)r_1^3r_2^2 + (D_{22}B_2 + 2D_{12}B_1 + D_{11}B_0)r_1^2r_2^3 + \\ & + (D_{22}B_1 + 2D_{11}B_0)r_1r_2^4 + D_{22}r_2^5 - 2a \cos(q+I) \times \\ & \times \left[ B_2\sqrt{r_1^5r_2^5} + B_1\sqrt{r_1^3r_2^7} + B_3\sqrt{r_1^7r_2^3} + B_0\sqrt{r_1r_2^9} \right] \end{aligned}$$

Осуществим замену переменных:  $r_1 = x^2, r_2 = y^2$ . Тогда будем иметь:

$$\begin{aligned} \Phi^*(x, y) = & D_{11}B_3x^{10} + (2D_{12}B_3 + D_{11}B_2)x^8y^2 - \\ & - 2a \cos(q+I)B_3x^7y^3 + (D_{22}B_3 + 2D_{12}B_2 + D_{11}B_1)x^6y^4 - \\ & - 2a \cos(q+I)B_2x^5y^5 + (D_{22}B_2 + 2D_{12}B_1 + D_{11}B_0)x^4y^6 - \\ & - 2a \cos(q+I)B_1x^3y^7 + (D_{22}B_2 + 2D_{11}B_0)x^2y^8 - \\ & - 2a \cos(q+I)B_0xy^9 + D_{22}B_0y^{10}. \end{aligned}$$

В силу того, что  $x \geq 0$  и  $y \geq 0$ , исследуем свойства отрицательной знакоопределенности  $\Phi^*(x, y)$  в первом координатном углу. Для этого применим известный критерий [4]. Форма  $\Phi^*(x, y)$  будет отрицательно определена в конусе  $x \geq 0, y \geq 0$  тогда и только тогда, когда системы нелинейных алгебраических уравнений:

$$\begin{cases} A_{10,0}x^9 + \frac{9}{10}A_{9,1}x^8y + \dots + \frac{1}{10}A_{1,9}y^9 = m \\ \frac{1}{10}A_{9,1}x^9 + \frac{2}{10}A_{8,2}x^8y + \dots + A_{0,10}y^9 = m' \end{cases} \quad (8)$$

$$\begin{cases} x = 0 \\ A_{0,10}y^9 = m \end{cases}, \quad \begin{cases} y = 0 \\ A_{10,0}x^9 = m \end{cases} \quad (9)$$

не имели ненулевых решений в рассматриваемой области для любых  $m \geq 0$ . Здесь

$$\begin{aligned} A_{10,0} &= D_{11}B_3; & A_{9,1} &= 0; & A_{8,2} &= 2D_{12}B_3 + D_{11}B_2; \\ A_{7,3} &= -2a \cos(q + l)B_3; & A_{6,4} &= D_{22}B_3 + 2D_{12}B_2 + D_{11}B_1; \\ A_{5,5} &= -2a \cos(q + l)B_2; & A_{4,6} &= D_{22}B_2 + 2D_{12}B_1 + D_{11}B_0; \\ A_{3,7} &= -2a \cos(q + l)B_1; & A_{2,8} &= D_{22}B_2 + 2D_{11}B_0; \\ A_{1,9} &= -2a \cos(q + l)B_0; & A_{0,10} &= D_{22}B_0. \end{aligned}$$

Очевидно, что системы (9), если  $A_{10,0} \leq 0$  и  $A_{0,10} \leq 0$ .

Далее, если (8) имеет указанное выше решение, то результат ее уравнений равен нулю. Тогда будем иметь

$$A_{10,0}(A_{0,10}y^9 - m) = \frac{1}{10} A_{9,1} \left( \frac{1}{10} A_{1,9}y^9 - m \right)$$

или

$$y^9 = \frac{10m(10A_{10,0} - A_{9,1})}{100A_{10,0}A_{0,10} - A_{9,1}A_{1,9}}.$$

Отсюда - условие, необходимое для того, что бы система (8) не имела ненулевых решений в области  $x \geq 0$ ,  $y \geq 0$ , примет вид

$$(10A_{10,0} - A_{9,1})(100A_{10,0}A_{0,10} - A_{9,1}A_{1,9}) \leq 0. \quad (10)$$

Возвращаясь к прежним обозначениям в (10), получим:

$$\begin{cases} D_{22} \left( D_{22}a_{22} + \frac{1}{2}(a t + b_1 k) \right) \leq 0 \\ a_{11} \leq 0 \end{cases}.$$

### Список использованной литературы

1. Веретенников В.Г. Устойчивость и колебания нелинейных систем. - М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит. 1984. - 320 с.
2. Арнольд В.И. Алгебраическая неразрешимость проблемы устойчивости и проблемы топологической классификации особых точек аналитических систем дифференциальных уравнений // УМН, 1970, т. 25, вып. 2, С. 256-266.